中图分类号: TM614; TM721.1

海上风电经 DR-MMC 并联混合直流送出系统启动 及协调控制策略

程帆^{1,2},姚良忠^{2*},谢立军¹,梁帅²,徐业琰²,李琰¹,王志冰¹

(1. 中国电力科学研究院有限公司,北京市 海淀区 100192; 2. 武汉大学电气与自动化学院,湖北省 武汉市 430072)

Start-up and Coordinated Control Strategies for Offshore Wind Power Transmitted by DR-MMC Parallel Hybrid HVDC System

CHENG Fan^{1,2}, YAO Liangzhong^{2*}, XIE Lijun¹, LIANG Shuai², XU Yeyan², LI Yan¹, WANG Zhibing¹

(1. China Electric Power Research Institute, Haidian District, Beijing 100192, China;

2. School of Electrical Engineering and Automation, Wuhan University, Wuhan 430072, Hubei Province, China)

Abstract: The modular multilevel converter (MMC)-based HVDC system has been widely adopted for deep sea offshore wind power delivery engineering projects because of its islanded operation ability and flexibility. Additionally, the diode rectifier (DR) is considered as a competitive option for offshore wind power delivery owing to its small platform size. This paper proposes a hybrid HVDC system composed of a parallel MMC and DR. The proposed system can realize islanded system startup and operation without storage equipment installation and wind turbines (WT) control strategy modification. The hybrid system establishes AC voltage on the offshore side through the offshore MMC, realizes the partial grid-connected operation of WT and starts DR, thereby realizing the power delivery of the entire system. In addition, the mechanism of the reverse active power phenomenon for the parallel DR and MMC with conventional V/F control is analyzed using a simplified model. A coordinated power-voltage droop control strategy is proposed for the hybrid DC system. This strategy can regulate the MMC power output at different wind velocities. The PSCAD/EMTDC simulation of a type-IV wind farm connected to a $\pm 200 \text{ kV}/800$ MW hybrid HVDC system is performed, and the results verify the effectiveness of startup and active power control strategy.

Keywords: offshore wind power; diode rectifier; modular multilevel converter; hybrid HVDC; coordinated control

摘 要:基于模块化多电平换流器(modular multilevel converter, MMC)的柔性直流输电系统由于运行方式灵活、 具备无源运行能力的特点,在远海风电送出工程中获得了广 泛应用;基于二极管不控整流(diode rectifier, DR)的送出 方式由于海上平台体积小、造价低等优点, 也是海上风电送 出极具潜力的备选方案,但其缺乏无源运行能力。利用MMC 并联DR构成海上风电混合直流送出系统,使得海上风电机组 无需加装储能装置和控制策略改造,实现无源系统的启动和 运行。混合系统通过海上MMC建立海上风电场侧交流电压, 实现部分风电机组并网运行并启动DR,进而实现整个系统 的功率送出。对传统V/F控制MMC的并联混合直流系统有功 功率倒送现象进行了机理分析。基于分析模型,提出了一种 基于有功-电压下垂的协调控制策略,实现了风功率变化下 MMC送出功率的控制。最后利用PSCAD/EMTDC建立了直驱 海上风电场经±200 kV/800 MW混合直流输电送出的系统模 型,仿真结果验证了上述启动和协调控制策略的有效性。

关键词:海上风电;二极管不控整流;模块化多电平换流器;混合直流;协调控制

0 引言

未来海上风电的大规模开发呈现出远距离、深海 化及机组大型化趋势,直流输电送出方案更适用于海 上风电的大规模远距离功率输送^[1]。目前,德国已有 的海上风电柔性直流送出系统已达十余个,最大输送 距离、容量和电压等级分别达到了200 km、900 MW 和±320 kV^[2]。中国的上海南汇、广东南澳和浙江舟 山柔直系统也实现了海上风电的送出^[3];同时,即将

基金项目: 国家自然科学基金国际(地区)合作与交流项 目(51861135312)。

International(Regional) Joint Research Project of National Natural Science Foundation of China (51861135312).

投运的全球首个直流电网一张北四端柔直工程也将在 送端康保和张北站实现无源系统送出^[4]。Tennet规划 的欧洲北海风电开发计划,依托直流系统构建未来北 海风电输送网,并计划修建人工岛作为周边海上风电 汇集点,接入换流站进行远距离输送^[5]。

目前的海上风电直流送出系统大多采用模块化多 电平换流器 (multilevel modular converter, MMC)^[6], 早期的Borwin1工程采用了两电平电压源型换流器 (two level voltage source converter, 2L-VSC) 的柔直 输电方案,均具备无源系统运行能力。SIEMENS公司 在2015年推出了基于不控二极管整流(diode rectifier, DR)的海上风电直流送出方案,具备体积小、成本 低、运行控制简单的优势^[7],成为未来极具竞争力的 备选方案之一。但DR方案需要海上风电场交流侧具 备无源运行能力^[8],同时其启动过程需要交流回线、 储能设备或启动电源^[9-10]。文献[11]针对DR设计了一 种新型改进拓扑,利用并联换流器实现无源系统的启 动和运行。文献[12-13]针对DR送出方式提出了一种 串联MMC的改进方案,利用了MMC的无功电压支撑 能力。文献[14-15]构建的DR海上风电送出系统中均 包括并联交流线路,可采用交直流并列送出方式。文 献[16]和文献[17]分别对海上风电机组采用了GPS同步 信号和分布式控制方式,实现了海上系统同步交流电 压的建立。文献[18]通过移相变压器结合脉动数提高 的方式提升DR方案的谐波特性。对于DR送出方案, 目前存在的主要难点包括无源系统交流电压难以建 立、系统启动需要依赖启动电源。为有效解决上述问 题并充分利用MMC和DR各自的优点,送端结合MMC 和DR,构成混合直流并联送出系统,成为未来远海 风电送出系统的可行方案之一。

本文首先介绍了海上风电经DR-MMC并联混合直 流送出系统的拓扑结构和运行特性;在此基础上提出 了混合直流系统的启动策略;对并联送出系统所存在 的有功功率倒送现象进行了机理分析,并提出基于有 功-电压下垂的无源控制策略;最后利用构建的混合 直流系统模型验证了所提出策略的有效性。所提拓扑 和控制策略实现了在风电机组控制策略不变、机组间 无通信和额外启动设备下,混合直流送出系统启动和 稳态运行,实现送端换流器间有功功率的合理分配。

1 DR-MMC并联混合送出系统拓扑

远海风电场的离岸距离一般在100 km以上,采用

DR-MMC并联送出方式,能够减少平台投资和体积。 风电机组考虑66 kV汇集方式,从而近一步减小海上 平台的空间需求,送出拓扑如图1所示。



Fig. 1 Topology of offshore wind power transmitted by DR-MMC parallel hybrid HVDC system

为了进一步减少海上平台的滤波器和无功补偿需 求,DR采用基于移相变压器的24脉动方案^[18];MMC 采用常规的基于半桥子模块(half bridge submodule, HBSM)的方案。由于DR运行给交直流侧带来特征次 谐波,采用双调谐滤波器方案实现特征频次分量的滤 除,并配备一定的无功补偿设备。

考虑到DR的功率因数取决于阀侧电流基波和电压基波之间的夹角,可由下述近似公式表示:

$$\cos\alpha \approx \cos\frac{\mu}{2} \tag{1}$$

式中: a表示功率因数角; µ为换相重叠角。考虑平波 电抗器的作用,假设直流电流恒定,则功率因数角约 为换相重叠角的二分之一。µ的表达式为:

$$\mu = \arccos\left(1 - \frac{\sqrt{2}X_{\rm T}I_{\rm DC}}{U_{\rm 1}}\right) \tag{2}$$

式中: *X*_r为换流变压器等值电抗; *U*₁为阀侧开路的基 波线电压有效值; *I*_{DC}为直流电流。得到DR换流器的 功率因数角与直流电流、换流变等值电抗之间的关系 如图2所示。

如图2所示,DR功率因数随着直流电流和变压器 等值电抗的增大而减小,考虑到海上风电出力变化导 致的直流电流变化,DR功率因数也在一定范围内变 化。在直流电流较大、变压器等值电抗较大的情况 下,功率因数会降至0.92,此时无功补偿容量较大, 约为有功传输容量的42.6%,需要配置多组补偿装置。





综合海上平台无功补偿装置安装体积需求,可采用减 小变压器短路电抗的方法实现功率因数的提升。

换相过程中的交流电流变化过程近似线性,多单元组成的DR直流侧电压U_{DC DR}满足如下关系:

$$U_{\text{DC}_{-}\text{DR}} = \frac{6\sqrt{2}nU_1}{\pi} \left[\int_{\frac{\pi}{3}}^{\frac{\pi}{2}} \sin\alpha d\alpha + \int_{\frac{\pi}{3}}^{\frac{\pi}{3}+\mu} \sin\left(\alpha + \frac{2\pi}{3}\right) d\alpha \right] (3)$$

忽略第二项的换相过程影响,有:

$$U_{DC_{DR}} \approx \frac{6\sqrt{2}nU_1}{\pi} \int_{\frac{\pi}{3}}^{\frac{\pi}{2}} \sin \alpha d\alpha = \frac{3\sqrt{2}nU_1}{\pi} \approx 1.35nU_1$$
 (4)
式中: *n*为DR单元数。如*n*=1的情况对应6脉动DR换流器,其直流电压近似等于阀侧交流电压的1.35倍。故对于完全不可控的DR换流器,需要采用改变交流侧
电压的方式实现DR直流侧电压的改变,从而改变传

2 DR-MMC并联送出系统启动策略

输的首流功率。

启动策略可以充分利用海上MMC的黑启动能力, 实现送端交流电压的建立。相比较于纯DR送端,DR 并联MMC系统的启动方式无需配置黑启动储能装置 或备用交流回线。同时风电机组的控制和并网策略无 需进行修改,利用送端DR和MMC之间的配合实现大 规模海上风电的功率送出。

2.1 直驱型海上风电控制策略

直驱型海上风电机组采用常规的基于电流内 环矢量控制方式。对于机侧换流器(machine side converter, MSC)和网侧换流器 (grid side converter, GSC)的外环控制目标,分别采用定有功功率和定 直流电压/无功功率的方式; MSC基于定子电压定向, GSC利用锁相环 (phase locked loop, PLL)跟踪并网 点电压。由于直驱风机并网特性主要由GSC决定,故 此处只给出GSC控制策略,具体结构如图3所示。



图 3 直驱风电机组及网侧变流器控制策略 Fig. 3 Block diagram of control strategy for type-IV wind turbine and GSC

图中GSC控制策略采用直流电压和无功功率外环的 矢量控制方案;定子侧开关BRK用于连接发电机定子侧 和MSC,当满足同期并网判据(A)时合闸,具体如下:

$$|U_{\text{stator}} - U_{\text{MSC}}| \leq U_{\text{on}}$$

phase $(\dot{U}_{\text{stator}} - \dot{U}_{\text{MSC}}) \leq \delta_{\text{on}}$ (5)

式(5)两式分别表示机侧变流器MSC电压 U_{MSC} 和发电机定子侧电压 U_{stator} 的幅值差小于启动阈值 U_{on} ,相角差小于启动阈值 δ_{on} 。满足上述软并网条件时,定子侧开关BRK合闸,风电机组输出功率。

2.2 启动策略

DR-MMC并联送出系统启动策略首先通过岸上柔 直换流站建立直流电压,结合海上柔直站的无源启动能 力实现部分机组并网,从而带动DR启动并实现剩余机 组并网。主要分为以下步骤,其详细过程如图4所示。



(A): 电机定子侧电压与MSC出口电压幅值相位同期条件 (B): 交流侧空载整流电压大于受端直流侧电压



1)岸上柔直换流站启动:结合MMC的充电电 阻,利用岸上交流系统对柔直换流站进行充电,建立 系统的直流侧电压。

2)海上柔直换流站启动:在直流侧电压维持稳 定后,海上MMC工作在无源运行模式,建立海上交 流系统的电压。

3) 部分直驱风电机组并网运行与DR启动:考虑 到MMC容量有限,首先启动部分直驱风电机组,启 动逻辑为GSC,建立风电机组直流侧电压,定子侧开 关在检测到机侧换流器空载电压与电机定子侧电压相 位幅值满足前述判据(A)后合闸,实现并网发电;当 海上风电场侧交流电压超出阈值范围,导致海上风电 场侧直流电压大于受端直流电压时,DR开始传输部分 功率。

4)全部风电机组并网:少部分风电机组并网发 电且DR开始传输功率后,剩余全部风电机组并网, 实现整个海上风电场的电能输送。

判据(A)为2.1节的发电机同期并网判据;判据(B)为DR启动判据,表示当交流侧电压大于阈值时,送端直流电压高于受端,二极管正向导通,开始传输功率,具体有:

$$U_{\rm DC, DR} \ge U_{\rm DC, MMConshore}$$
 (6)

式中: U_{DC MMConshore}为受端MMC直流电压。

3 送端协调控制策略

对于DR并联MMC海上风电孤岛送出场景,若维 持风电机组的电网跟随型控制策略不变,则需要利用 MMC的孤岛运行能力作为支撑电源运行。这里首先 对DR-MMC并联送出场景下的有功功率分配机理和 MMC倒送功率现象进行分析阐述,在此基础上给出 MMC和DR之间的协调控制策略,实现有功功率的合 理分配,从而有效避免MMC有功倒送现象。

3.1 DR-MMC并联送出系统有功功率分配机理

考虑稳态运行时送端MMC处于运行区间范围内, 采用V/F控制模式可视为潮流计算的平衡节点(*V0*节 点);受端柔直站直流侧电压维持恒定,视为理想直 流电压源;海上风电视为输出功率变化的等值电流 源。对整个系统进行相应简化后,得到的交直流系统 简化示意图如图5所示。



图 5 DR-MMC海上风电送出系统简化分析图 Fig. 5 Simplified scheme of offshore wind power transmitted by DR-MMC system

当海上风电场并网点线电压有效值为U₁时,DR 直流侧出口电压由式(4)得到,按照图中定义的电 气量和方向,满足如下关系:

$$\begin{cases} I_{\rm DC} = I_{\rm DC_DR} + I_{\rm DC_MMC} \\ P_{\rm DC} = U_{\rm DC_DR} I_{\rm DC_DR} + U_{\rm DC_MMC} I_{\rm DC_MMC} \end{cases}$$
(7)

考虑平波电抗的存在以及直流侧连接线路阻抗, 在DR传输功率时会导致MMC直流侧出口电压U_{DC_MMC} 与DR直流侧出口电压U_{DC_DR}存在差值。若定义MMC 与DR输出直流电流均以送出方向为正,直流电流的 差模分量为I_{diff},共模分量为I_{com},满足如下关系:

$$\begin{cases} I_{\text{diff}} = 0.5 \times \left(I_{\text{DC}_{\text{DR}}} - I_{\text{DC}_{\text{MMC}}} \right) \\ I_{\text{com}} = 0.5 \times \left(I_{\text{DC}_{\text{DR}}} + I_{\text{DC}_{\text{MMC}}} \right) \end{cases}$$
(8)

DR直流侧电压和MMC直流侧电压差值满足:

$$U_{\rm DC \ DR} - U_{\rm DC \ MMC} = RI_{\rm DC \ DR} \tag{9}$$

式中: *R*为连接电缆及平波电抗的阻值,数值较小。 联立式(4),可得:

$$I_{\rm DC_DR} \approx \frac{1.35nk_{\rm T}U_{\rm l} - U_{\rm DC_MMC}}{R} \tag{10}$$

式中: *k*_T为DR变压器变比。在已知直流电流*I*_{DC}时,差 模电流分量表达式为:

$$I_{\rm diff} \approx \frac{1.35U_1 - (U_{\rm DC} + R_{\rm L}I_{\rm DC})}{R} - 0.5I_{\rm DC} \qquad (11)$$

式中: R_L 为并联送出系统的电缆等值电阻; U_{DC} 为受 端MMC直流电压。当总传输功率 P_{DC} 不变时,差模分 量 I_{diff} 随交流电压 U_1 上升而上升,当差模分量 I_{diff} 大于 共模分量 I_{com} 时,送端MMC直流电流有:

$$I_{\rm DC MMC} = I_{\rm com} - I_{\rm diff} < 0 \tag{12}$$

表明此时由于送端交流系统电压过高,DR直流送出 功率超过风电场功率,出现MMC向风电场侧倒送有 功功率的现象,增大了系统损耗,属于不合理的有功 功率送出方式,应当予以避免。

由上述分析可知,在海上风电场功率送出较大时,如果维持交流侧母线电压恒定,此时DR出口侧直流电压近乎不变。考虑到输送有功的上升会导致海上MMC直流侧出口电压上升,此时DR送出功率下降,由MMC传输大部分有功功率。混合送出系统可通过MMC控制交流侧电压方式,协调送端DR和MMC有功输出,从而使送端DR和MMC均处于整流运行状态,降低运行损耗并避免出现送端MMC有功功率倒送的情况。

3.2 DR-MMC并联送出系统有功控制策略

由图5分析,风电场输送功率为 P_{WF} ,DR直流侧 电压可由式(4)近似表达。忽略换流器损耗,受端 MMC直流电压为 U_{DC} 时,调整送端交流侧母线电压幅 值 U_1 ,可实现并联送出系统的有功功率协调控制,保 证DR和MMC间有功功率的合理分配。在交流侧参考 电压给定加入比例下垂环节,实现风电场传输功率变 化时有功功率的合理分配,其控制策略如图6所示。

与原有无源V/F控制相比,改进控制策略主要区 别在于d轴控制量外环的电压参考给定值包含功率下 垂环节,从而在风电场输送功率变化时实现交流侧电 压的有效调整。交流侧母线线电压有效值U₁满足:

$$U_{1} = U_{d}^{*} + K_{vac} P_{MMC}$$
(13)

式中: U_d^* 为交流电压参考值; P_{MMC} 为MMC输出功率; K_{vac} 为下垂系数。 U_d^* 满足:



图 6 并联混合送出系统改进MMC无源控制策略 Fig. 6 Block diagram of improved MMC passive control strategy for parallel hybrid transmission system

$$U_{\rm d}^* \leq U_{\rm DC} / (1.35 n k_{\rm T}) = U_0$$
 (14)

该条件表明风电场有功输出为0时,DR不输出有 功功率。常规的V/F控制结构可视为下垂系数K_{vac}为0、 交流电压参考值U_d^{*}恒定情况下,本文控制策略的特殊 工况。

*K*_{vac}的数值选择与MMC和DR之间有功功率的分 配有关。当*K*_{vac}数值较大时,风电场输送功率上升时, DR输出功率上升较大,MMC无功输出增加量较大, 有功输出增加量较小;反之当*K*_{vac}较小时,风场输出 有功变化量主要由MMC承担,而交流母线电压变化 较小。在并联送出系统实际运行中,需要考虑DR和 MMC换流器容量配比及运行区间限制,选择合理的 *K*_{vac}实现有功功率的合理分配。

同时, U_d^* 和 K_{vac} 的选择与DR启动时MMC输送功 率 P_{MMC0} 有关,有:

$$P_{\rm MMC0} = \left(U_0 - U_{\rm d}^*\right) / K_{\rm vac} \tag{15}$$

表明当风电场输送功率小于P_{MMC0}时,所有功率均 由MMC送出;当输送功率大于该数值时,DR启动, 与MMC协调送出风电场功率。

4 仿真算例验证

利用PSCAD/EMTDC建立的DR-MMC并联海上 风电送出系统,风电场总容量为800 MVA,混合直 流送出系统直流电压为±200 kV,具体参数如表1所 示。海上66 kV交流汇集系统等值电缆长度为10 km, ±200 kV直流电缆长度为200 km。

表1	DR-MMC 海上风电混合直流送出系统参数	Į
----	-----------------------	---

 Table 1
 Parameters of offshore wind power transmitted by DR-MMC parallel hybrid HVDC system

参数	数值	参数	数值	
海上风电场MMC		岸上MMC		
容量/ MVA	350	容量/ MVA	1000	
变压器网侧电压/ kV	66	变压器网侧电压/ kV	230	
变压器阀侧电压/ kV	220	变压器阀侧电压/ kV	220	
子模块数/个	125	子模块数/个	250	
子模块电容/μF	5000	子模块电容/μF	15 000	
桥臂电抗/mH	20	桥臂电抗/mH	20	
海上DR(24脉动)				
容量/ MVA	600	阀侧电压/ kV	79	
直流侧电抗/mH	200	变压器漏抗/pu	0.05	
直驱型海上风电场				
单机容量/MW	4	台数/台	200	

4.1 启动过程

启动阶段功率特性和电压电流特性分别如图7和 图8所示。

仿真结果表明,岸上MMC建立直流电压后,海



上MMC站运行在无源模式,建立风电场交流电压, DR开始送出少量功率,部分风电机组开始并网送出 功率;输出功率稳定后,剩余部分机组并网启动送出 功率。海上MMC调整电压参考幅值如图8(c)所示, 紫色实线为交流母线线电压有效值,由63.4 kV缓慢上 升至65 kV,从而实现DR和MMC之间的功率分配。

图中DR的直流侧电流、交流侧电流和送端直流 电压均存在一定纹波和畸变,这是由DR的运行特性 所导致。DR换流器换相过程带来的直流侧纹波电流 和电压主要成分为特征次谐波,该成分幅值过大会导 致换流器运行损耗增大,并威胁系统安全稳定运行。 通过配置直流侧滤波器可滤除直流谐波电压,增大直 流侧平波电抗器可减小直流谐波电流。但对于海上 DR平台,其直流侧平波电抗数值的选择需要考虑安 装空间的限制。





4.2 风速变化

8 s~20 s之间,以2 s为时间节点,给出了风速变 化下的运行结果如图9和图10所示。本文控制策略可 以有效调整直流电流改变送出功率。在风速处于区间







变化时,直流并网点交换无功功率处于较小范围内, 表明所需支撑电压大部分由柔直换流器提供。

图10表明,在风速变化过程中,MMC通过控制 策略实线风功率送出情况下交流侧母线电压的调整, 从而实现了DR和MMC之间有功功率的协调分配。图 10(b)也反映出,有功功率主要由DR送出,MMC仅 承担少量有功输出。





为了对比本文所述策略的效果,比较了交流电压 为额定电压时的无源V/F控制方式与本文方式下,柔 直换流器MMC输出有功及无功功率。即对比策略的 下垂系数*K*_{vac}为零,交流电压参考值*U*_d^{*}恒定的情况, 具体结果如图11所示。

图11表明,在不采取控制策略改进的情况下,风 电功率处于较低水平时会出现MMC向风电场侧倒送 功率的情况。当风电输出功率处于极低水平时,输送 有功功率甚至可能超出MMC运行范围,如图11中17 s 之后的情况。采用本文策略后,送端MMC有功功率 输出处于较低水平,未出现倒送功率的情况。同时在 风电输送功率变化时,MMC功率运行变化范围相对 较小,证明了策略的有效性和优越性。

5 结论

本文结合DR和MMC各自优点,研究了海上风电 经DR-MMC并联混合直流送出系统的启动和协调控制 策略。研究表明,该系统可实现在风电机组控制策略 不变、机组间无通信和无需额外附加启动设备条件下 的系统启动,并具备运行灵活、成本低的优势。同时, 本文对该系统运行中存在的并联送出系统有功功率倒 送现象进行了机理分析,并提出了基于有功电压下垂 的无源控制策略;策略实现了送端DR和MMC间有功 功率的合理分配,避免了风速骤降导致的功率倒送情 况,提高了系统运行的经济性;最后利用构建的混合 直流系统模型验证了策略的有效性。仿真分析验证了 本文所提出的系统启动及协调控制策略的有效性。

参考文献

[1] YARAMASU V, WU B, SEN P C, et al. High-power wind

energy conversion systems: State-of-the-art and emerging technologies[J]. Proceedings of the IEEE, 2015, 103(5): 740-788.

- [2] BARNES M, VAN HERTEM D, TEEUWSEN S P, et al. HVDC systems in smart grids[J]. Proceedings of the IEEE, 2017, 105(11): 2082-2098.
- [3] 徐政,屠卿瑞,管敏渊.柔性直流输电系统[M].北京:机 械工业出版社,2013.
- [4] 杜晓磊,蔡巍,张静岚,等.柔直电网孤岛运行方式下换流阀闭锁时交流耗能装置投切仿真研究[J]. 全球能源互联网,2019,2(2):179-185.
 DU Xiaolei, CAI Wei, ZHANG Jinglan, et al. Simulation study on switching on energy dissipation device during unipolar blocking under isolated island operation in VSC-HVDC power grid[J]. Journal of Global Energy Interconnection, 2019, 2(2): 179-185 (in Chinese).
- [5] 李翔宇, Gayan Abeynayake, 姚良忠, 等. 欧洲海上风电发展现状及前景[J]. 全球能源互联网, 2019, 2(2): 116-126. LI Xiangyu, ABEYNAYAKE G, YAO Liangzhong, et al. Recent development and prospect of offshore wind power in Europe[J]. Journal of Global Energy Interconnection, 2019, 2(2): 116-126(in Chinese).
- [6] 蔡旭,陈根,周党生,等.海上风电变流器研究现状与展望[J].全球能源互联网,2019,2(2):102-115. CAI Xu, CHEN Gen, ZHOU Dangsheng, et al. Review and prospect on key technologies for offshore wind power converters[J]. Journal of Global Energy Interconnection, 2019, 2(2):102-115 (in Chinese).
- [7] HUNGSASUTRA S, MATHUR R M. Unit connected operator with diode valve rectifier scheme[J]. IEEE Transactions on Power Systems, 1989, 4(2): 538-543.
- [8] IVAN A A, RUBEN P G, BLASCO-GIMENEZ R, et al. Control strategy of a HVDC-diode rectifier connected type-4 off-shore wind farm[C]//2015 IEEE 2nd International Future Energy Electronics Conference (IFEEC), November 1-4, 2015. Taipei, Taiwan, China.
- [9] XIE L J, YAO L Z, LI Y, et al. Frequency regulation participation of offshore wind farm integrated by diode-rectifer HVDC system[J]. The Journal of Engineering, 2019(16): 977-981.
- [10] MACHIDA T, ISHIKAWA I, OKADA E, et al. Control and protection of HVDC systems with diode valve converter[J]. Electrical Engineering in Japan, 1978, 98(1): 62-70.
- [11]常怡然,蔡旭.低成本混合型海上风场直流换流器[J].中国 电机工程学报,2018,38(19):5821-5828.
 CHANG Yiran, CAI Xu. Cost-effective hybrid HVDC

converter for offshore wind farms[J]. Proceedings of the CSEE, 2018, 38(19): 5821-5828(in Chinese).

- [12] BLASCO-GIMENEZ R, AÑÓ-VILLALBA S, RODRÍGUEZ-D'DERLÉE J, et al. Diode based HVDC link for the connection of large off-shore wind farms with self start capability[C]// European Conference on Power Electronics & Applications. IEEE, 2011.
- [13] NGUYEN T H, LEE D C, KIM C K. A series-connected topology of a diode rectifier and a voltage-source converter for an HVDC transmission system[J]. IEEE Transactions on Power Electronics, 2014, 29(4): 1579-1584.
- [14] LI R, YU L J, XU L. Offshore AC fault protection of diode rectifier unit-based HVDC system for wind energy transmission[J]. IEEE Transactions on Industrial Electronics, 2019, 66(7): 5289-5299.
- [15] SEMAN S, ZUROWSKI R, TARATORIS C. Interconnection of advanced type 4 WTGs with diode rectifier based HVDC solution and weak grids[C]//14th Wind Integration Workshop, Brussels, October 2015.
- [16] PRIGNITZ C, ECKEL H G, ACHENBACH S. A fault handling current control strategy for offshore wind turbines in interconnected offshore wind farms with different types of HVDC transmission[C]//2017 IEEE 8th International Symposium on Power Electronics for Distributed Generation Systems (PEDG), April 17-20, 2017. Florianopolis, Brazil.
- [17] YU L J, LI R, XU L. Distributed PLL-based control of offshore wind turbines connected with diode-rectifier-based HVDC systems[J]. IEEE Transactions on Power Delivery, 2018, 33(3): 1328-1336.
- [18] CHENG Fan, YAO Liangzhong, JI Ke, et al. Enhanced dioderectifier HVDC for offshore wind power transmission[C]// 4th IEEE Workshop on Electronic Grid (eGrid 2019). IEEE, 2019.

收稿日期: 2019-12-02; 修回日期: 2020-03-03。



作者简介:

程帆(1992),男,博士研 究生,研究方向为新能源直流送 出系统运行保护与控制,E-mail: chengfan5566@163.com。

姚良忠 (1961),男,教授,博 士生导师,研究方向为新能源发电 与并网、直流电网技术。通信作者, E-mail: yaoliangzhong@whu.edu.cn。

(责任编辑 张宇)